

Name: Vorname: Punkte:

Matri-Nr.:

KLAUSUR STRÖMUNGSLEHRE - Fragenteil

Bitte direkt auf die Angabe schreiben. Blatt evtl. wenden!

1) Gegeben ist die potentialtheoretisch modellierte Umströmung eines Zylinders mit Zirkulation (Γ).
a) Geben Sie Namen und Formel der Elementarlösungen an, aus denen die Strömung zusammengesetzt ist.

Parallelstr.

$$U_\infty z$$

Dipol

$$\frac{U_0}{2\pi r}$$

$$-\frac{i\Gamma}{2\pi} e^{iz^2}$$

b) Skizzieren Sie die Stromlinien um einen linksdrehenden Zylinder für den Fall dass ein, zwei, bzw. keine Staupunkte auftreten.



c) Wie ändert sich das zur Einstellung der Fälle in b) notwendige Dipolmoment?

gut nicht

2) In einem Ideenwettbewerb wird ein Vorschlag gemacht: Energie durch Fahrwind. Hierzu soll auf einem Zugdach ein Aufsatz angebracht werden, der den Fahrtwind auffängt und durch einen Rotor zur Stromgewinnung leitet. Ist eine solche Idee sinnvoll? Begründen Sie Ihre Aussage.

Hinweise zur Abschätzung: gegeben sind Leistungsbeiwert c_L (der maximale Ertraggrad eines Rotors, auch Leistungsbeiwert oder Wirkungsgrad genannt, beträgt etwa $c_L = 60\%$), die Normierung erfolgt ähnlich zu der des Druck- oder Widerstandsbeiwertes), angeströmte Fläche A , die mittlere Geschwindigkeit der Strömung durch den Rotor, v. bekannte Widerstandsbeiwerte sind: moderne PKWs $c_w \approx 0.35$, Querströmung einer Kreisscheibe $c_w \approx 1.1$, einer senkrechten Platte $c_w \approx 0.9$, langangeströmter Zylinder oder Würfel, $c_w \approx 0.9$. (SP)

$$C_L = C_L \frac{1}{2} \rho u^2 \cdot 0.4 A \cdot \eta$$

$$C_w = C_w \cdot \frac{1}{2} \rho u^2 A \cdot \zeta$$

\Rightarrow *leicht nicht*

Zusätzlich leicht wird wenn ¹ ändert aber nicht C_L und C_w ! Alternativ, 2. HS, Energieerhaltung.

3) Gegeben: $\frac{\partial u}{\partial t} = -\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p}{\partial x} + u_0 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$. Referenzgrößen sind u_0, L, ρ_0 , der Druck wird mit durch eine gemischt Formulierung aus ρ_0, u_0 und der Schallgeschwindigkeit c_0 endimensional. Geben Sie die dimensionslose Form der Gleichung mit Hilfe bekannter Kennzahlen an (5P).

$$\rho$$

$$S_0$$

$$c_0$$

$$\alpha$$

$$L$$

$$\Rightarrow \frac{u}{u_0} = \frac{\alpha}{L} \quad u_{\text{Flieg.}} = u_0$$

$$\Delta t = t_2 - t_1 = \frac{L}{u_0} = \frac{\alpha}{c_0}$$

$$\Rightarrow \frac{u}{u_0} \Delta t = \frac{c_0 \Delta t}{u_0 \Delta t} = \frac{1}{\alpha}$$

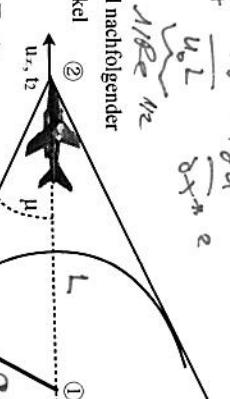
4) Ein Flugzeug bewegt sich mit $Ma > 1$. Leiten Sie anhand nachfolgender Abbildung eine Beziehung für den halben Öffnungswinkel des Machschen Kegels her (3P)

$$\sin \alpha = \frac{a}{L}$$

$$u_{\text{Schall}} = c_0$$

$$At = t_2 - t_1 = \frac{L}{u_0} = \frac{\alpha}{c_0}$$

$$\Rightarrow \frac{u}{u_0} At = \frac{c_0 \alpha}{u_0 At} = \frac{1}{\alpha}$$



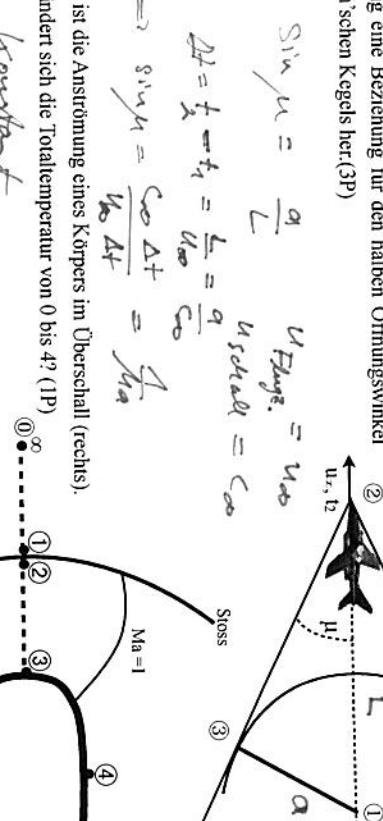
5) Gegeben ist die Anströmung eines Körpers im Überschall (rechts).

a) Wie ändert sich die Totaltemperatur von 0 bis 42° (1P)

Konstant

b) Skizzieren sie den zugehörigen Verlauf der statischen Temperatur über die angegebenen Punkte. (3P)

$$\bar{T}_b = T + \frac{1}{2} \rho u_\infty^2$$



T ↑ fällt u ↓ und ungedehnt

A 1 $\Sigma 33,5$

Z 6 a) ges.: Volumenstrom Q

$$Q = w_1 \cdot A_1 \quad | \quad A_1 = A_2$$

$$\begin{aligned} \text{Bernoulli-Gl.} & \xrightarrow{\text{100 m}} \\ p_{\infty} + \frac{g}{2} w_1^2 + 0 &= p_1 + \frac{g}{2} w_2^2 - \text{sg } H_1 + \frac{g}{2} w_1^2 \cdot \text{sg } \zeta_E \\ = 0 & \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_{\infty} - p_1 + \text{sg } H_1 &= \frac{g}{2} w_1^2 (1 + \zeta_E) \\ w_1 &= \sqrt{\frac{2(p_{\infty} - p_1 + \text{sg } H_1)}{\text{sg}(1 + \zeta_E)}} = \sqrt{\frac{2(100.000 \text{ Pa} - 88380 \text{ Pa} + 9,8 \cdot 100 \frac{\text{m}}{\text{m}} \cdot 0,5)}{1000 \frac{\text{m}}{\text{s}}^3 (1 + 0,5)}} \end{aligned}$$

$$w_1 = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$\frac{1}{2}$ Ergebnis

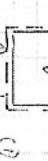
$$Q = w_1 \cdot A_2 = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 0,0004 \text{ m}^3 = 0,0028 \frac{\text{m}}{\text{s}}^3$$

$\frac{1}{2}$ Ergebnis

Z 9,5 b) ges.: Rohreibungswert λ_2

$$p_1 \xrightarrow{\text{100 m}} \underline{w}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ w_1 \end{pmatrix} \quad \underline{w}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ w_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ w_1 \end{pmatrix}$$

$$\underline{n}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \underline{n}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$



Impulssatz in z-Richtung:

$$\begin{aligned} \frac{p_1}{\text{sg}} + \frac{w_1^2}{2} + \text{sg } H_1 &= \frac{p_2}{\text{sg}} + \frac{w_2^2}{2} + \text{sg } H_2 + \text{sg } \zeta_E \\ \text{sg } w_1 (0,0 + w_1 \cdot (-1)) A_1 + \text{sg } w_2^2 (0,0 + w_2 \cdot 1) A_2 &= p_1 A_1 - p_2 A_2 - F_3 - \text{sg } A_2 L_2 \cdot g \\ - \text{sg } w_1^2 A_2 + \text{sg } w_2^2 A_2 &= 0 = A_2 (p_1 - p_2) - F_3 - \text{sg } A_2 L_2 \cdot g \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Druckdifferenz aus Bernoulli-Gl. von 1 \rightarrow 2} &= \frac{p_1}{\text{sg}} - \frac{p_2}{\text{sg}} \\ p_1^2 + \frac{g}{2} w_1^2 + \text{sg } \cdot 0^2 &= p_2^2 + \frac{g}{2} w_2^2 + \text{sg } \zeta_E + \frac{g}{2} w_2^2 + \text{sg } \cdot 0^2 \\ p_1 - p_2 &= \text{sg } L_2 + \frac{g}{2} w_2^2 \cdot \frac{L_2}{D_2} \end{aligned}$$

alternativer Lösungsweg für Teil b) auch möglich!

Z 11,5c)

ges.: Pumpenleistung P_p

$$P_p = Q \cdot \Delta P_p \frac{1}{\rho} \frac{1}{2}$$

Druckdifferenz ΔP_p über Bernoulli-Gl. von 00 \rightarrow 3

$$\begin{aligned} p_{\infty} + \frac{g}{2} w_1^2 + \text{sg } h_{\infty} &= p_3 + \frac{g}{2} w_3^2 + \text{sg } (L_2 - H_1 + L_3 \sin \zeta_E) + p_{\infty} \\ p_{\infty} &= p_3 + \frac{g}{2} w_3^2 + \text{sg } (L_2 - H_1 + L_3 \sin \zeta_E) + p_{\infty} - \lambda \end{aligned}$$

$$\Delta P_p = \frac{g}{2} w_3^2 + \text{sg } (L_2 - H_1 + L_3 \sin \zeta_E) + p_{\infty} - p_3$$

$$p_V = \frac{g}{2} w_1^2 (\text{sg } \zeta_E + \lambda_2 \frac{L_2}{D_2}) + \frac{g}{2} w_3^2 \lambda_3 \frac{L_3}{D_3}$$

$$\text{Hydraulischer Durchmesser } D_{3H} :$$

$$D_{3H} = \frac{4A_3}{U_3} = \frac{4b \cdot h}{2(b+h)} = 0,016 \text{ m}$$

Konti.-Gl für w_3 :

$$w_3 = \frac{Q}{A_3} = \frac{Q}{b \cdot h} = \frac{0,0028 \frac{\text{m}}{\text{s}}}{0,05 \text{ m} \cdot 0,016 \text{ m}} = 5,6 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$\Rightarrow p_V = 500 \frac{\text{kg}}{\text{m}}^3 \cdot 16 \frac{\text{m}}{\text{s}}^2 (0,5 + 0,02 \cdot 2,5) + 500 \frac{\text{kg}}{\text{m}}^3 (5,6 \frac{\text{m}}{\text{s}})^2 \cdot 0,02 \cdot \frac{0,971 \text{ m}}{0,016 \text{ m}}$$

$$p_V = 21.359 \text{ Pa}$$

L_2 berechnen: $L_2 = \frac{L_2}{D_2} \cdot D_2 = \frac{L_2}{D_2} \sqrt{\frac{4A_2}{\lambda}} = 0,746 \text{ m}$

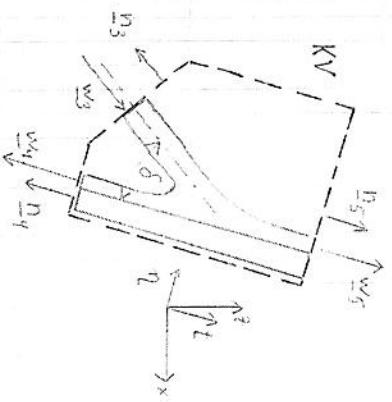
$$\Rightarrow \Delta P_p = 500 \frac{\text{kg}}{\text{m}}^3 (5,6 \frac{\text{m}}{\text{s}})^2 + 1000 \frac{\text{kg}}{\text{m}}^3 \cdot 9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}}^2 (0,746 \text{ m} - 0,1 \text{ m} + 0,7 \text{ m} \cdot \sin 44^\circ) + 21.359 \text{ Pa}$$

$$\Delta P_p = 26.844 \text{ Pa} + 21.359 \text{ Pa} = 48.203 \text{ Pa}$$

$$P_p = Q \Delta p_p \frac{1}{\eta_p} = 0,0028 \frac{m^3}{s} \cdot 48.203 Pa \frac{1}{0,9} = 150 W$$

Rechnung
Ergebnis

z 6,5 d)



Vektoren in t, n, r -Achensystem:

1

$$\underline{w}_3 = w_3 \begin{pmatrix} \cos \delta \\ -\sin \delta \end{pmatrix} \quad \underline{n}_3 = \begin{pmatrix} -\cos \delta \\ \sin \delta \end{pmatrix}$$

$$\underline{w}_4 = w_4 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \underline{n}_4 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\underline{w}_5 = w_5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \underline{n}_5 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Impulsatz in tangentialer Richtung (t -Achse):

$$g A_3 w_3 \cos \delta (w_3 (\cos \delta \cdot \cos \delta) - \sin \delta \cdot \sin \delta) + g A_4 (-w_4) (-w_4 \cdot (-1) + 0 \cdot 0) + g A_5 w_5^2 (w_5 \cdot 1 + 0 \cdot 0) = 0$$

$$-g A_3 w_3^2 \cos \delta - g A_4 w_4^2 + g A_5 w_5^2$$

1

mit $w_3 = w_4 = w_5$ u. Kontigl.: $A_3 w_3 = A_4 w_4 + A_5 w_5$

$$\Rightarrow A_3 = A_4 + A_5$$

$$\Rightarrow - (A_4 + A_5) \cos \delta - A_4 + A_5 = 0 \quad | \cdot \frac{1}{A_5}$$

$$- \left(\frac{A_4}{A_5} + 1 \right) \cos \delta - \frac{A_4}{A_5} + 1 = 0$$

$$- (\frac{\delta}{1+\delta}) \cos \delta = \frac{\delta}{1-\delta} - 1$$

$$\Rightarrow \delta = \arccos \left(- \frac{\delta-1}{\delta+1} \right) = \arccos \left(\frac{1-\frac{\delta}{1-\delta}}{1+\frac{\delta}{1-\delta}} \right) = \frac{1}{2}$$

A 2 $\geq 22,5$

24 a) ges.: $\frac{\partial p}{\partial z} = 0$

$$\frac{\partial p}{\partial r} = - \frac{\partial s_{\text{gesamt}}}{\partial z} - \frac{1}{r} \frac{\partial s_{\text{gesamt}}}{\partial r} - \frac{\partial p}{\partial z} + V_z$$

Advektions terme unberücksichtigt

$$\frac{\partial p}{\partial z} = V_z = \frac{\partial T_{\text{ter}}}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial T_{\text{ter}}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial r T_{\text{ter}}}{\partial r} - \frac{g}{\rho} \frac{T}{r}$$

$= 0$

2. Ableitung $\stackrel{=0}{\text{kein Änderung in Umfangsrichtung}}$ $\Rightarrow \frac{\partial p}{\partial z} = 0$

$$\frac{\partial p}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial r T_{\text{ter}}}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \cdot \mu \frac{\partial u_r}{\partial r} \right) \stackrel{=0}{\text{kein Schwerkraft einfluss}} \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial r} = 0$$

$$u_r \neq f(r)$$

z 3 b)

ges.: Randbedingungen

$$\text{Druck: } p(r=R_i, z) = p_{\text{oo}}$$

$$p(r=R_a, z) = p_{\text{oo}}$$

$$\text{Geschwindigkeit: } u_z(r, z=0) = 0 \quad u_r(r, z=0) = 0$$

$$u_r(r, z=h) = -u \quad u_r(r, z=h) = 0$$

z 7 c) ges.: Druckverlauf

$$\text{Kontigl.: } \frac{\partial u_z}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial r u_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial p} = 0$$

Radial geschwindigkeit einsetzen:

$$\frac{\partial u_z}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{r}{2\mu r} \frac{\partial (p r)}{\partial r} (z^2 - h z) \right) = 0$$

$$\frac{\partial u_z}{\partial z} = - \frac{1}{r} \frac{1}{2\mu} \frac{\partial^2 (p r)}{\partial r^2} (z^2 - h z)$$

$\frac{1}{2}$ Gleichung umstellen

Integration von 2-er bis 4-er

$$\int_0^h \frac{\partial u_2}{\partial r} dr = -\frac{1}{\tau} \frac{1}{2\mu} \underbrace{\frac{\partial^2 p(r)}{\partial r^2}}_{\neq f(r)} \int_0^h (r^2 - h^2) dr$$

$$u_2(h) - u_2(0) = -\frac{1}{\tau} \frac{1}{2\mu} \frac{\partial^2 p(r)}{\partial r^2} \left(\frac{2^3}{3} - \frac{h^2}{2} \right) \Big|_0^h$$

$$1 - u - 0 = -\frac{1}{\tau} \frac{1}{2\mu} \frac{\partial^2 p(r)}{\partial r^2} \left(-\frac{h^3}{6} \right) \cancel{1}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2(p_r)}{\partial r^2} = -\frac{12U\mu}{h^3} \tau \quad \text{Setze } -\frac{12U\mu}{h^3} = c_0$$

$$\frac{\partial(p_r)}{\partial r} = c_0 \frac{r^2}{2} + c_1$$

$$p_r = c_0 \frac{r^3}{6} + c_1 r + c_2 \quad \cancel{1} \cdot \frac{1}{r} \quad \cancel{1}$$

$$p(r) = c_0 \frac{r^2}{6} + c_1 + \frac{c_2}{r}$$

2.8.5 d) ges.: Integrations Konstanten, Kraft auf Platte

$$p(r=R_i) = p_{\infty} = c_0 \frac{R_i^2}{6} + c_1 + \frac{c_2}{R_i} \quad (1)$$

$$p(r=R_a) = p_{\infty} = c_0 \frac{R_a^2}{6} + c_1 + \frac{c_2}{R_a} \quad (2)$$

$$(1) = (2) \Rightarrow c_0 \frac{R_i^2}{6} + \frac{c_2}{R_i} = c_0 \frac{R_a^2}{6} + \frac{c_2}{R_a} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Lösungs-} \\ \text{ansatz} \end{array} \right.$$

$$c_2 \left(\frac{1}{R_i} - \frac{1}{R_a} \right) = c_0 \frac{R_a^2 - R_i^2}{6} = c_0 \frac{(R_a + R_i)(R_a - R_i)}{6}$$

$$c_2 = \frac{c_0}{6} (R_a + R_i) R_a R_i = -\frac{2U\mu}{h^3} (R_a + R_i) R_a R_i$$

$$\text{aus (1): } c_1 = p_{\infty} - c_0 \frac{R_i^2}{6} - \frac{c_2}{R_i} = p_{\infty} + \frac{2U\mu}{h^3} R_i^2 + \frac{2U\mu}{h^3} (R_a + R_i) R_a$$

$$\text{Lösung 2: } c_1 = p_{\infty} + \frac{2U\mu}{h^3} (R_i^2 + R_a^2 + R_i R_a) \quad \cancel{1}$$

1. Integration

$$F = \int_A (p(r) - p_{\infty}) dA = \int_{R_i}^{R_a} (p(r) - p_{\infty}) \frac{1}{2\pi r} dr$$

$$= 2\pi \int_{R_i}^{R_a} \left(c_0 \frac{r^2}{6} + c_1 r + c_2 - p_{\infty} r \right) dr$$

$$= 2\pi \left[\frac{c_0}{24} r^4 + \frac{c_1}{2} r^2 - \frac{p_{\infty}}{2} r^2 + c_2 r \right]_{R_i}^{R_a}$$

1. Integration

$$= \frac{\pi}{12} c_0 (R_a^4 - R_i^4) + \frac{\pi}{2} (c_1 - p_{\infty})(R_a^2 - R_i^2) + 2\pi c_2 (R_a - R_i)$$

Erg

A 3

$$\Sigma 15,5$$

z 2d)

ges.: ρ_0
 $\frac{\rho_0}{\rho_n} = \left(1 + \frac{\delta-1}{2} Ma_1^2\right)^{\frac{\delta}{\delta-1}}$

2.7 b) ges.: Stofwinkel β

für kleine Winkel gilt: $\sin(x) \approx x$; $\cos(x) \approx 1$; $\cos(2x) \approx 1$

$$\sum \theta = \frac{1}{2} \frac{Ma_1^2 \beta^2 - 1}{Ma_1^2 (\gamma + 1) + 2} = \frac{2}{\beta} \frac{25\beta^2 - 1}{62}$$

$$31 \beta \theta = 25 \beta^2 - 1 \Rightarrow \beta^2 - \frac{31}{25} \theta \beta - \frac{1}{25}$$

$$\theta = 10^\circ = 10 \cdot \frac{\pi}{180^\circ} = 0,1745 \quad \leftarrow \quad 1 \text{ Umrechnung}$$

$$p_{1,9} \text{- Formel: } p = -\frac{31}{25} \theta \quad q = -\frac{1}{25}$$

$$\beta_{n_2} = + \frac{31}{2 \cdot 25} \theta \pm \sqrt{\left(\frac{31}{2 \cdot 25} \theta\right)^2 + \frac{1}{25}}$$

$\frac{1}{2}$ Ergebnis

$$\beta_{n_2} = 0,1082 \pm 0,2244$$

$$\beta_1 = 0,3356$$

$\beta_2 = -0,1192 \leftarrow$ physikalisch ohne Sinn

$$\beta = \beta_1 = 0,3356 \cdot \frac{180^\circ}{\pi} = 19,23^\circ$$

$\frac{1}{2}$

z 3 c) ges.: p_1

$$\frac{p_2}{p_n} = 1 + \frac{2\delta}{\delta+1} (Ma_1^2 - 1) \quad \text{mit } Ma_1 = Ma_{1,n}$$

$$\Rightarrow p_1 = p_2 \left(1 + \frac{2\delta}{\delta+1} (Ma_1^2 \cdot \sin^2 \beta - 1)\right)^{-1}$$

$$p_1 = 10^4 \text{ Pa} \left(1 + \frac{2,8}{2,4} (25 \cdot \sin^2 20^\circ - 1)\right)^{-1}$$

$$p_1 = 3081 \text{ Pa}$$

$\frac{1}{2}$

ges.: β für $\theta = 0$

Linearisierte Gleichung aus b):

$$0 = \theta = \frac{2}{\beta} \frac{Ma_1^2 \beta^2 - 1}{Ma_1^2 (\gamma + 1) + 2}$$

$$0 = Ma_1^2 \beta^2 - 1$$

$$\beta = \frac{1}{Ma_1} = 0,2 = 0,2 \cdot \frac{180^\circ}{\pi} = 11,5^\circ$$

$\frac{1}{2}$ Ergebnis
umre

$$p_0 = 3081 \text{ Pa} (1 + 0,2 \cdot 25)^{3,5} = 1.630.125 \text{ Pa}$$

$$\frac{\rho_0}{\rho_n} = \left(1 + \frac{\delta-1}{2} Ma_1^2\right)^{\frac{\delta}{\delta-1}}$$

$\frac{1}{2}$